**Aktivitätsverfolgung Lernfortschritt Inf. BPE10 – Robotik**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Einstieg, Arbeiten mit dem Arduino | WA | BPE\_I\_10\_Intro\_Thema-fürLehrer.pdf  BPE\_I\_10\_L0 Arduino\_IDE-einrichten.pdf  BPE\_I\_10\_L1 ArduinoBasics.pdf  BPE\_I\_10\_L1 Aufgaben.pdf |  |
| Aktivieren und Auslesen von Ultraschallsensoren und von Gyrosensoren | WA | BPE\_I\_10\_L2.1 ArduinoSensorsUS.pdf  BPE\_I\_10\_L2.2 ArduinoTimer.pdf  BPE\_I\_10\_L2.3 ArduinoSensorsGyro.pdf  BPE\_I\_10\_L2 Aufgaben.pdf  BPE\_I\_10\_L3 Aufgaben.pdf |  |
| Koordinierung von Sensordaten und Fahrzeugsteuerungen zur Navigation von Fahrzeugen | WA | BPE\_I\_10\_L3 GrundlagenRaumbewegung.pdf  BPE\_I\_10\_L4 Aufgaben.pdf |  |